

# 11. Intégration et forme locale de Gauss-Bonnet

On montrera le théorème suivant :

Théorème (Gauss-Bonnet, forme locale)

Soit  $S \subset \mathbb{R}^3$  une surface orientée, et soit  $R \subset S$  ouvert contenu dans l'image d'une carte, tel que  $\partial R = \gamma$  est une courbe simple fermée lisse par morceaux. Alors

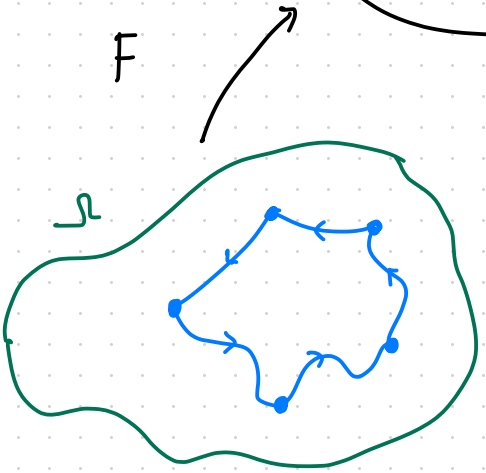
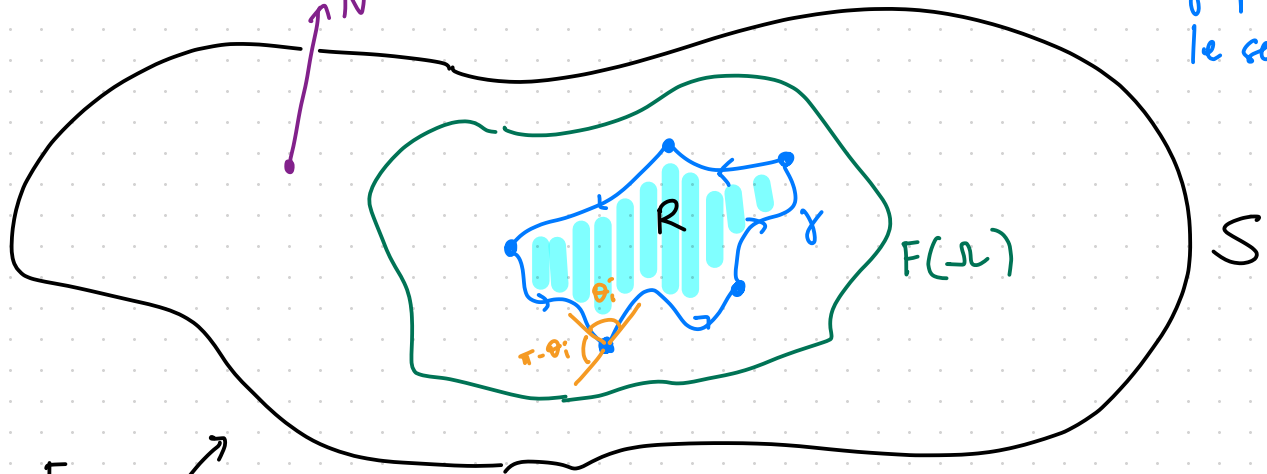
$$\int_R K + \int_\gamma \kappa_g + \sum_{i=1}^n (\pi - \theta_i) = 2\pi$$

courbure  
gaussienne

valeur algébrique  
de la courbure géodésique

angles  
intérieurs

$\gamma$  parcourue contre le sens de l'horloge dans  $\Omega$ .

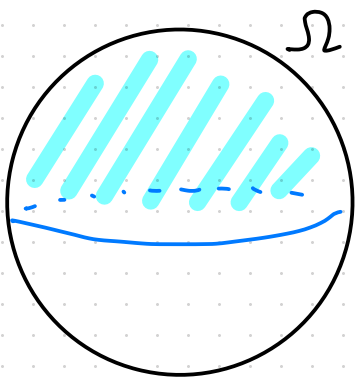


Il faudra définir  $\int_U f$  pour  $f: U \rightarrow \mathbb{R}$   
une fonction (continue)

Si  $f \equiv 1$ ,  $\int_U 1 =: \text{Aire}(U)$

Exemples pour  $S = \mathbb{S}^2$  ( $k=1$ )

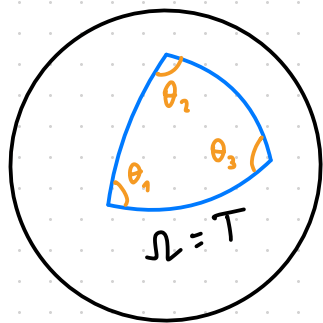
1)  $\gamma$  = grand cercle,  $\Omega$  = hémisphère



$$\text{Aire}(\Omega) + \int_{\gamma} k_{\gamma} + \sum (\pi - \theta_i) = 2\pi$$

$$\Rightarrow \text{Aire}(\Omega) = 2\pi$$

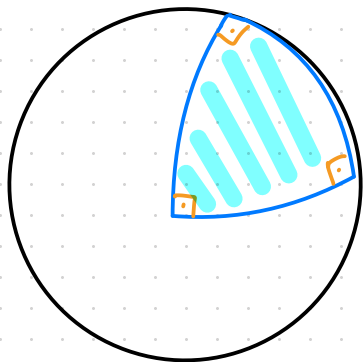
2)  $\gamma$  = triangle avec angles  $\theta_1, \theta_2, \theta_3$



Formule de la somme des angles :

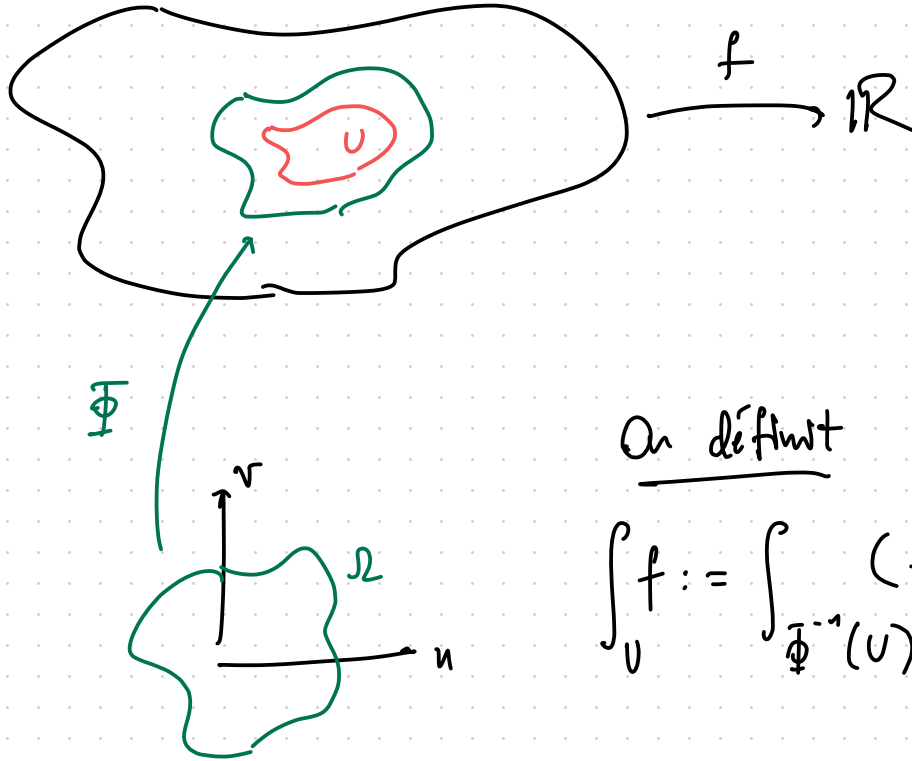
$$\text{Aire}(T) = \theta_1 + \theta_2 + \theta_3 - \pi$$

Par exemple, si  $\theta_1 = \theta_2 = \theta_3 = \frac{\pi}{2}$ ,



$$\text{Aire}(T) = \frac{\pi}{2} \quad (= \frac{1}{8} \text{Aire}(S^2))$$

Soit  $\Phi: \Omega \subset \mathbb{R}^2 \rightarrow S$  carte locale, et soit  $f: S \rightarrow \mathbb{R}$  et  $U \subset \Phi(\Omega)$ .



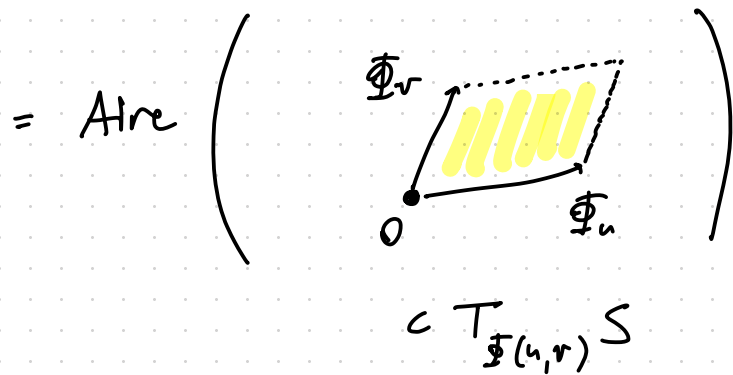
On définit

$$\int_U f := \int_{\Phi^{-1}(U)} (f \circ \Phi) \|\Phi_u \otimes \Phi_v\| du dv$$

Rmq  $\Phi_u \otimes \Phi_v$  est un vecteur proportionnel à  $N_1$  et

$$\|\Phi_u \otimes \Phi_v\| = \|\Phi_u\| \|\Phi_v\| \sin \theta$$

angle entre  $\Phi_u$  et  $\Phi_v$   
 $\sin \theta > 0$



$$\left( \begin{aligned} \|\Phi_u \otimes \Phi_v\|^2 &= \langle \Phi_u \otimes \Phi_v, \Phi_u \otimes \Phi_v \rangle \\ &= \det(\Phi_u, \Phi_v, \Phi_u \otimes \Phi_v) \end{aligned} \right)$$

On peut le réécrire comme :

$$\begin{aligned}\|\Phi_u \otimes \Phi_v\| &= \|\Phi_u\| \|\Phi_v\| \sin \theta \\ &= \|\Phi_u\| \|\Phi_v\| \sqrt{1 - \cos^2 \theta} \\ &= \|\Phi_u\| \|\Phi_v\| \sqrt{1 - \frac{\langle \Phi_u, \Phi_v \rangle^2}{\|\Phi_u\|^2 \|\Phi_v\|^2}} \\ &= \|\Phi_u\| \|\Phi_v\| \sqrt{\frac{\|\Phi_u\|^2 \|\Phi_v\|^2 - \langle \Phi_u, \Phi_v \rangle^2}{\|\Phi_u\|^2 \|\Phi_v\|^2}} \\ &= \sqrt{\langle \Phi_u, \Phi_u \rangle \langle \Phi_v, \Phi_v \rangle - \langle \Phi_u, \Phi_v \rangle^2} \\ &= \sqrt{\det I^\Phi}\end{aligned}$$

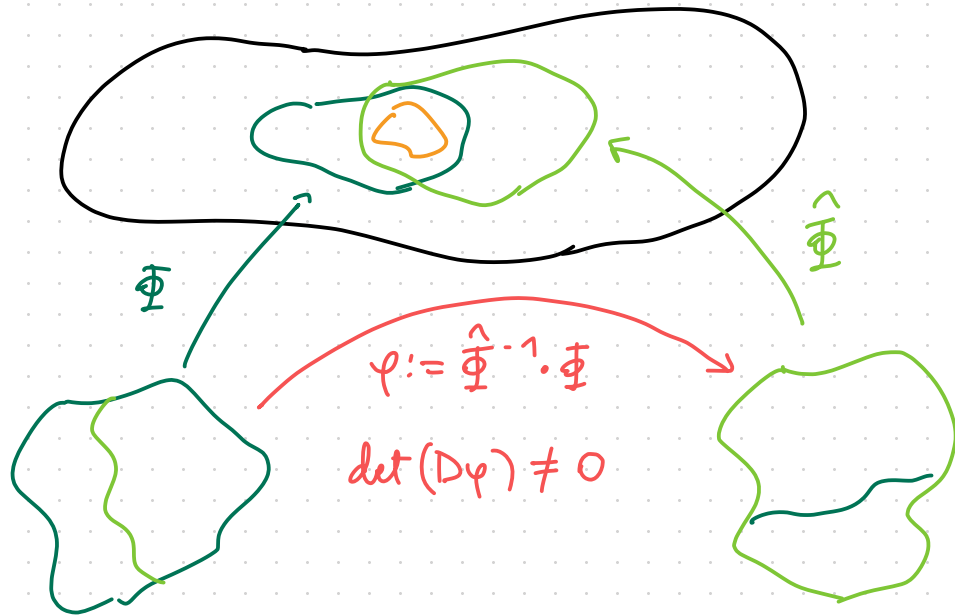
Donc

$$\int_U f := \int_{\Phi^{-1}(U)} (f \cdot \Phi) \sqrt{\det I^\Phi} \, du \, dv$$

Rappel:  $I^\Phi = \begin{pmatrix} E & F \\ F & G \end{pmatrix}$

$$\sqrt{\det I^\Phi} = \sqrt{EG - F^2}$$

On vérifie que  $\int f$  est bien défini: soit  $\hat{\Phi}$  une autre carte locale.





$$\int_{\hat{\Phi}^{-1}(U)} (f \cdot \hat{\Phi}) \sqrt{\det I_{\hat{\Phi}}} d\hat{u} d\hat{v} = \int_{\varphi^{-1}(\hat{\Phi}^{-1}(U))} ((f \cdot \hat{\Phi}) \cdot \varphi) (\sqrt{\det I_{\hat{\Phi}} \cdot \varphi}) |\det D\varphi| du dv$$

formule du  
changement de  
variables

$$\Phi = \hat{\Phi} \cdot \varphi$$

$$= \int_{\Phi^{-1}(U)} (f \cdot \Phi) \sqrt{\det D\varphi \cdot \det(I_{\hat{\Phi}} \cdot \varphi) \cdot \det D\varphi} du dv$$

$$= \int_{\Phi^{-1}(U)} (f \cdot \Phi) \sqrt{\det(D\varphi^T \cdot (I_{\hat{\Phi}} \cdot \varphi) \cdot D\varphi)} du dv$$

$$= \int_{\Phi^{-1}(U)} (f \cdot \Phi) \sqrt{\det I_{\Phi}} du dv$$

Donc  $\int_U f$  est bien défini lorsque  $U$  est contenu dans

l'image d'une carte

Si non, on peut prendre  $\Phi_i : \Omega_i \rightarrow S$ ,  $i=1, \dots, n$ , telles que

$$U = \bigcup_{i=1}^n (U \cap \Phi_i(\Omega_i))$$

on pose alors

$$\int_U f := \sum_{i=1}^n \int_{U \cap \Phi_i(\Omega_i)} f$$

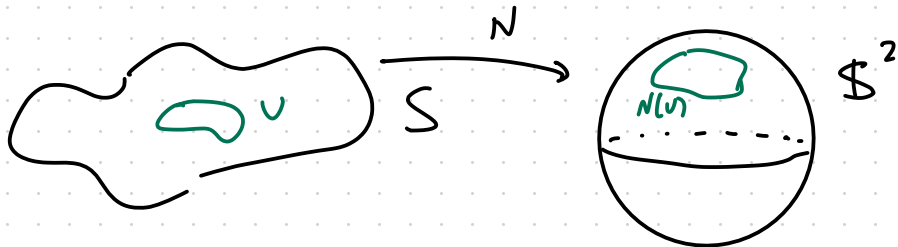
 défini à travers la carte  $\Phi_i$

Considérons maintenant la fonction  $f = K$  (= courbure gaussienne)

Le terme  $\int_U K$  intervient dans la formule de Gauss-Bonnet.

$$\int_{\Phi^{-1}(v)} (K \cdot \Phi) \sqrt{EF - G^2} \, d\mu_{dv}$$

Prop Soit  $U \subset S$  tel que l'application de Gauss  $N: S \rightarrow \mathbb{S}^2$  est un difféo sur  $U$ . Alors  $\int_U |K| = \text{Aire}(N(U))$ .



La preuve découle de la formule  $N_u \otimes N_v = K(\Phi_u \otimes \Phi_v)$  (\*)

$$\text{Au fait, } \int_U |K| = \int_{\Phi^{-1}(U)} |K| \|\Phi_u \otimes \Phi_v\| = \int_{\Phi^{-1}(U)} \|N_u \otimes N_v\| = \int_{N(U)} 1 = \text{Aire}(N(U))$$

Pour montrer (\*), comme  $N$  est orthogonal à  $T_p S$  et à  $T_{N(p)} S^2$ ,  $N_u \otimes N_v$  et  $\Phi_u \otimes \Phi_v$  sont proportionnels à  $N$ .

Il reste donc à montrer :

$$\langle N_u \otimes N_v, N \rangle = K \langle \Phi_u \otimes \Phi_v, N \rangle$$

Pour cela,

$$B = -dN = \begin{pmatrix} a & b \\ c & d \end{pmatrix}$$

$$\langle N_u \otimes N_v, N \rangle := \det(N_u, N_v, N) =$$

$$= \det(a\Phi_u + b\Phi_v, c\Phi_u + d\Phi_v, N)$$

$$= ac \det(\Phi_u, \Phi_u, N) + ad \det(\Phi_u, \Phi_v, N) \\ + bc \det(\Phi_v, \Phi_u, N) + bd \det(\Phi_v, \Phi_v, N)$$

$$= (ac - bd) \det(\Phi_u, \Phi_v, N)$$

$$= \det B \langle \Phi_u \otimes \Phi_v, N \rangle$$

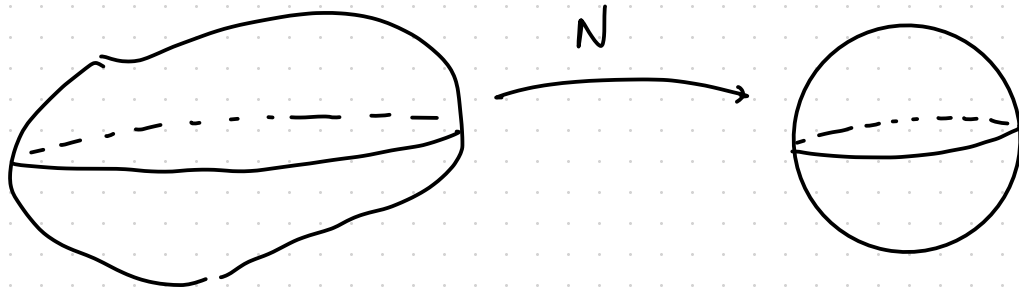
$$= K \langle \Phi_u \otimes \Phi_v, N \rangle$$

□

Corollaire Soit  $S$  une surface compacte avec  $K > 0$

Alors 
$$\int_S K = 4\pi$$

Preuve:  $N: S \rightarrow \mathbb{S}^2$  est un difféo local  $\Rightarrow$  difféo  
 $\uparrow$  codomain =  $\mathbb{S}^2$



donc 
$$\int_S K = \text{Aire}(\mathbb{S}^2) = 4\pi. \quad \square$$

La formule de Gauss-Bonnet globale est un résultat beaucoup plus général.